

К глобальной асимптотической устойчивости динамических систем с цилиндрическим фазовым пространством

С.А. Айсагалиев, Б.К. Абенов

Институт математики и механики КазНУ им. аль-Фараби, Алматы

Аннотация

Предлагаются новые эффективные критерии глобальной асимптотической устойчивости динамических систем с цилиндрическим фазовым пространством на основе оценки несобственных интегралов.

Постановка задачи.

В теории динамических систем с цилиндрическим фазовым пространством исследуются свойства решений дифференциальных уравнений следующего вида

$$\dot{x} = Ax + B\varphi(\sigma), \quad \dot{\sigma} = Cx + R\varphi(\sigma), \quad x(0) = x_0, \sigma(0) = \sigma_0, \quad t \in I = [0, \infty), \quad (1)$$

$$\varphi(\sigma) \in \Phi_0 = \{\varphi(\sigma) \in C^1(R^1, R^1) \mid \mu_1 < \frac{d\varphi(\sigma)}{d\sigma} < \mu_2, \varphi(\sigma) = \varphi(\sigma + \Delta), \forall \sigma, \sigma \in R^1\}, \quad (2)$$

где A, B, C, R — постоянные матрицы порядков $n \times n$, $n \times 1$, $1 \times n$, 1×1 соответственно, Δ — период функции $\varphi(\sigma)$, μ_1, μ_2 — заданные числа, $\operatorname{Re} \lambda_j(A) < 0$, $j = \overline{1, n}$, λ_j — собственные значения матрицы A .

Положение равновесия системы (1), (2) определяется из решения алгебраических уравнений $Ax_* + B\varphi(\sigma_*) = 0$, $Cx_* + R\varphi(\sigma_*) = 0$. Если величина $R - CA^{-1}B \neq 0$, то стационарное множество Λ системы (1), (2) равно $\Lambda = \{(x_*, \sigma_*) \in R^{n+1} \mid x_* = 0, \varphi(\sigma_*) = 0\}$.

Стационарное множество Λ системы (1), (2) глобально асимптотически устойчиво, если для любой функции $\varphi(\sigma) \in \Phi_0$ и любого начального состояния $(x_0, \sigma_0) \in R^{n+1}$, $|x_0| < \infty$, $|\sigma_0| < \infty$, решение системы $x(t) = x(t; 0, x_0, \sigma_0, \varphi)$, $\sigma(t) = \sigma(t; 0, x_0, \sigma_0, \varphi)$, $t \in I$ обладает свойством $x(t) \rightarrow x_* = 0$, $\sigma(t) \rightarrow \sigma_*$ при $t \rightarrow \infty$, где $\varphi(\sigma_*) = 0$.

Критерием глобальной асимптотической устойчивости системы (1), (2) называются соотношения, связывающие конструктивные параметры системы $(A, B, C, R, \mu_1, \mu_2)$, при выполнении которых стационарное множество Λ глобально асимптотически устойчиво.

Рассматриваются, в отдельности, следующие два случая:

$$1. \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = 0, \forall \sigma, \sigma \in R^1; \quad 2. \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi \neq 0, \forall \sigma, \sigma \in R^1.$$

В работе решены следующие задачи:

Задача 1. Найти новый эффективный критерий глобальной асимптотической устойчивости стационарного множества Λ системы (1), (2) для случая, когда $\int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = 0$ для любого $\sigma, \sigma \in R^1$.

Задача 2. Найти новый эффективный критерий глобальной асимптотической устойчивости стационарного множества Λ системы (1), (2) для случая, когда $\int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = \alpha \neq 0$ для любого $\sigma, \sigma \in R^1$.

Нелокальному исследованию свойств решений таких систем посвящены работы [1-5]. Основы качественных и качественно-численных методов изложены в [1,2]. Исследование свойств решений системы (1), (2) путем построения периодической функции Ляпунова приведено в

[3]. В работах [4,5] получены частотные критерии глобальной асимптотической устойчивости и предложен метод сведения. Несмотря на то, что каждые последующие работы нацелены на улучшение результатов предыдущих работ, является актуальной разработка новых эффективных критериев глобальной асимптотической устойчивости.

В отличие от работ [1-5], другой подход к исследованию свойств решений системы (1), (2) предложен в работах [6-11]. Данная работа является продолжением этих научных исследований. В отличие от известных методов, критерии глобальной асимптотической устойчивости получены на основе оценки несобственных интегралов вдоль решения системы. Примечательно то, что известные результаты, приведенные в [1-5], следуют из новых критериев глобальной асимптотической устойчивости.

Неособое преобразование. Для формулировки основных результатов целесообразно исходную систему (1) путем неособого преобразования привести к специальному виду.

Пусть $\Delta(\lambda) = \det(\lambda I_n - A) = \lambda^n + a_{n-1}\lambda^{n-1} + \dots + a_1\lambda^1 + a_0$ — характеристический полином матрицы A . Как следует из теоремы Гамильтона-Кэли, $\Delta(A) = 0$. Тогда $A^n = -a_{n-1}A^{n-1} - a_{n-2}A^{n-2} - \dots - a_1A - a_0I_n$, где I_n — единичная матрица порядка $n \times n$.

Справедлива следующая лемма.

Лемма 1 . Пусть постоянный вектор $\theta^* \in R^n$ такой, что

$$\theta B = 0, \theta AB = 0, \dots, \theta A^{n-2}B = 0, \theta A^{n-1}B \neq 0, \quad (3)$$

где $(*)$ — знак транспонирования, θ — вектор-строка.

Тогда первое уравнение из (1) может быть представлено в виде

$$\begin{aligned} \dot{y}_1 &= y_2, \dot{y}_2 = y_3, \dots, \dot{y}_{n-1} = y_n, \\ \dot{y}_n &= -a_0y_1 - a_1y_2 - \dots - a_{n-1}y_n + \theta A^{n-1}B\varphi(\sigma), \end{aligned} \quad (4)$$

где $y_1 = \theta x$, $y_2 = \theta Ax$, \dots , $y_n = \theta A^{n-1}x$, $x = x(t)$, $y_i = y_i(t)$, $i = \overline{1, n}$.

Лемма 2 Пусть выполнены условия леммы 1, и пусть, кроме того, ранг матрицы

$$R = \|\theta^*, A^*\theta^*, \dots, A^{*n-1}\theta^*\| \quad (5)$$

порядка $n \times n$ равен n . Тогда:

1) существует вектор-строка $\beta = (\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_{n-1})$ такой, что

$$\dot{\sigma} = \beta_0y_1 + \beta_1y_2 + \dots + \beta_{n-1}y_n + R\varphi(\sigma); \quad (6)$$

2) если $y_1 = \theta x = 0$, $y_2 = \theta Ax = 0, \dots, y_n = \theta A^{n-1}x = 0$, то $x = 0$.

Из лемм 1, 2 следует, что, если выполнены равенства (3) и ранг $R=n$, то система (1) равносильна системе (4), (6). Более того, из $\lim_{t \rightarrow \infty} y_i(t)=0$, $i=\overline{1, n}$ следует, что $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t)=0$.

Свойства решений. Представляет интерес исследование общего свойства решения системы (1), (2), а также систем (4), (6), (2).

Теорема 1 . Пусть матрица A — гурвицева, т.е. $\operatorname{Re}\lambda_j(A) < 0$, $j = \overline{1, n}$, функция $\varphi(\sigma) = \varphi(\sigma + \Delta) \in \Phi_0$ и пусть, кроме того, выполнены равенства (3) и ранг $R = n$.

Тогда верны оценки

$$|x(t)| \leq l_1, \quad |\dot{x}(t)| \leq l_2, \quad t \in I = [0, \infty), \quad (7)$$

$$|y_i(t)| \leq m_{i1}, \quad |\dot{y}_i(t)| \leq m_{i2}, \quad i = \overline{1, n} \quad t \in I, \quad (8)$$

$$|\dot{\sigma}(t)| \leq c_0, \quad \forall t, t \in I, \quad (9)$$

где $l_1 = \text{const} < \infty$, $l_2 = \text{const} < \infty$, $m_{i1} = \text{const} < \infty$, $m_{i2} = \text{const} < \infty$, $c_0 = \text{const} < \infty$. Кроме того, функции $x(t)$, $y_i(t)$, $i = \overline{1, n}$, $\sigma(t)$, $t \in I$ – равномерно непрерывны.

Теорема 2. Пусть выполнены условия лемм 1, 2. Тогда вдоль решения системы (4), (6) верны тождества

$$\varphi(\sigma(t)) = \kappa^{-1}[\omega(t) + a_0 y_1(t) + a_1 y_2(t) + \dots + a_{n-1} y_n(t)], \quad t \in I, \quad (10)$$

$$\dot{\sigma}(t) = \delta_0 \omega(t) + \delta_1 y_1(t) + \delta_2 y_2(t) + \dots + \delta_n y_n(t), \quad t \in I, \quad (11)$$

$$\xi(t) = \frac{d\varphi(\sigma(t))}{dt} = \kappa^{-1}[\dot{\omega}(t) + a_0 \dot{y}_2(t) + a_1 \dot{y}_3(t) + \dots + a_{n-1} \dot{\omega}(t)], \quad t \in I, \quad (12)$$

где $\omega(t) = \dot{y}_n(t)$, $\dot{\omega}(t) = \ddot{y}_n(t)$, $t \in I$, $\delta_0 = R\kappa^{-1}$, $\kappa = \theta A^{n-1} B$, $\delta_j = \beta_{j-1} + R\kappa^{-1} a_{j-1}$, $j = \overline{1, n}$.

Несобственные интегралы. На основе тождеств (10)-(12) и включения $\varphi(\sigma) \in \Phi_0$ могут быть получены оценки несобственных интегралов вдоль решения системы (4), (6).

Теорема 3. Пусть выполнены условия лемм 1, 2, матрица A – гурвицева, функция $\varphi(\sigma) \in \Phi_0$. Тогда для любой величины $\tau_1 > 0$ вдоль решения системы (4), (6) несобственный интеграл

$$I_1 = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [\mu_1 \dot{\sigma}(t) - \xi(t)] \tau_1 [\xi(t) - \mu_2 \dot{\sigma}(t)] dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [M_0 \dot{\omega}^2(t) + M_1 \omega^2(t) + M_2 y_1^2(t) + \dots + M_{n+1} y_n^2(t)] dt + \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_1(t) \right] dt \geq 0, \quad (13)$$

$$\left| \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_1(t) \right] dt \right| = \left| \lim_{T \rightarrow \infty} F_1(T) - F_1(0) \right| < \infty. \quad (14)$$

Теорема 4. Пусть выполнены условия лемм 1, 2, матрица A – гурвицева, функция $\varphi(\sigma) \in \Phi_0$. Тогда для любых величины $\gamma_0, \gamma_1, \dots, \gamma_{n+1}$ вдоль решения системы (4), (6) несобственный интеграл

$$I_2 = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [\gamma_0 \dot{\omega}(t) + \gamma_1 \omega(t) + \sum_{i=1}^n \gamma_{i+1} y_i(t)]^2 dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [\Gamma_0 \dot{\omega}^2(t) + \Gamma_1 \omega^2(t) + \Gamma_2 y_1^2(t) + \dots + \Gamma_{n+1} y_n^2(t)] dt + \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_2(t) \right] dt \geq 0, \quad (15)$$

$$\left| \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_2(t) \right] dt \right| = \left| \lim_{T \rightarrow \infty} F_2(T) - F_2(0) \right| < \infty. \quad (16)$$

Для случая, когда $\int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = 0$, $\forall \sigma, \sigma \in R^1$ верна следующая теорема.

Теорема 5 . Пусть выполнены условия лемм 1,2, матрица A – гурвицева, функция $\varphi(\sigma) \in \Phi_0$, $\int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi)d\xi = 0$. Тогда для любой величины τ_3 вдоль решения (4), (6) несобственный интеграл

$$I_3 = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \varphi(\sigma(t))\tau_3\dot{\sigma}(t)dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [N_1\omega^2(t) + N_2y_1^2(t) + \dots + N_{n+1}y_n^2(t)]dt + \\ + \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_3(t) \right] dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_{\sigma(0)}^{\sigma(T)} \varphi(\sigma(t))\tau_3 d\sigma < \infty, \quad (17)$$

$$\left| \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_3(t) \right] dt \right| = \left| \lim_{T \rightarrow \infty} F_3(T) - F_3(0) \right| < \infty. \quad (18)$$

Рассмотрим случай, когда $\int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi)d\xi = \alpha \neq 0$. Пусть величина $\beta = \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} |\varphi(\sigma)|d\sigma$, где α, β – известные числа. Пусть величина $\nu = \frac{\alpha}{\beta}$.

Теорема 6 . Пусть выполнены условия лемм 1,2, матрица A – гурвицева, функция $\varphi(\sigma) \in \Phi_0$, $\int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi)d\xi = \alpha \neq 0$. Тогда для любых величин $\tau_4, \tau_5 > 0$ вдоль решения системы (4), (6) несобственный интеграл

$$I_4 = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\varphi(\sigma(t))\tau_4\dot{\sigma}(t) - \frac{\tau_4^2\nu^2}{4\tau_5}\varphi^2(\sigma(t)) - \tau_5\dot{\sigma}^2(t) \right] dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [P_1\omega^2(t) + \\ + P_2y_1^2(t) + \dots + P_{n+1}y_n^2(t)]dt + \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_4(t) \right] dt \leq \\ \leq \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [\varphi(\sigma(t)) - \nu|\varphi(\sigma(t))|]\tau_4\dot{\sigma}(t)dt < \infty, \quad (19)$$

$$\left| \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_4(t) \right] dt \right| = \left| \lim_{T \rightarrow \infty} F_4(T) - F_4(0) \right| < \infty, \\ \left| \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [\varphi(\sigma(t)) - \nu|\varphi(\sigma(t))|]\tau_4\dot{\sigma}(t)dt \right| < \infty. \quad (20)$$

Теорема 7 . Пусть выполнены условия лемм 1,2, матрица A – гурвицева, функция $\varphi(\sigma) \in \Phi_0$, $\int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi)d\xi = \alpha \neq 0$. Тогда для любых величин $\delta_1 > 0, \delta_2, \delta_3$ вдоль решения системы (4), (5) несобственный интеграл

$$I_5 = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[-\delta_1\xi^2 - \frac{\delta_2^2}{\delta_1}\dot{\sigma}^2 - \frac{\delta_3^2\nu^2}{\delta_1}\varphi^2 - 2\delta_2\xi\dot{\sigma} + \frac{\delta_2\delta_3}{\delta_1}\varphi\dot{\sigma} \right] dt = \\ = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [L_0\dot{\omega}^2 + L_1\omega^2 + L_2y_1^2 + \dots + L_{n+1}y_n^2]dt + \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_5(t) \right] dt \leq \\ \leq \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left(-\frac{2\delta_3\nu}{\delta_1} \right) \xi|\varphi|dt + \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \frac{\delta_2\delta_3}{\delta_1} [\varphi - \nu|\varphi|]\dot{\sigma}dt < \infty, \quad (21)$$

$$\left| \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left(-\frac{2\delta_3\nu}{\delta_1} \right) \xi |\varphi| dt \right| < \infty, \quad \left| \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \frac{\delta_2\delta_3}{\delta_1} [\varphi - \nu|\varphi|] \dot{\sigma} dt \right| < \infty \quad (22)$$

Теорема 8 . Пусть выполнены условия лемм 1,2, матрица A – гурвицева, функция $\varphi(\sigma) \in \Phi_0$. Тогда для любых величин h_0, h_1, h_2 , вдоль решения системы (4), (6) несобственный интеграл

$$I_6 = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [h_0 \ddot{\sigma}(t) + h_1 \dot{\sigma}(t) + h_2 \varphi(\sigma(t))]^2 dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [H_0 \dot{\omega}^2(t) + H_1 \omega^2(t) + H_2 y_1^2(t) + \dots + H_{n+1} y_n^2(t)] dt + \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_6(t) \right] dt \geq 0, \quad (23)$$

$$\left| \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T \left[\frac{d}{dt} F_6(t) \right] dt \right| = \left| \lim_{T \rightarrow \infty} F_6(T) - F_6(0) \right| < \infty. \quad (24)$$

Глобальная асимптотическая устойчивость. На основе результатов изложенных выше, могут быть сформулированы критерии глобальной асимптотической устойчивости стационарного множества Λ системы (1), (2) для случаев

$$\text{а) } \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = 0; \quad \text{б) } \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = \alpha \neq 0$$

в отдельности.

Теорема 9 . Пусть выполнены следующие условия:

1) матрица A – гурвицева, $\varphi(\sigma) \in \Phi_0$, функция $\frac{d\varphi(\sigma)}{d\sigma}$ – равномерно непрерывна для любого σ , $\sigma \in R^1$;

2) существует вектор $\theta^* \in R^n$ такой, что $\theta B = 0$, $\theta AB = 0$, ..., $\theta A^{n-2} B = 0$, $\kappa = \theta A^{n-1} B \neq 0$;

3) ранг матрицы $R = \|\theta^*, A\theta^*, \dots, A^{n-1}\theta^*\|$ равен n ;

4) $\int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = 0$;

5) выполнены равенства $M_0 + \Gamma_0 = 0$, $M_i + \Gamma_i = N_i$, $i = \overline{1, n+1}$;

Тогда стационарное множество Λ системы (1), (2) глобально асимптотически устойчиво.

Теперь рассмотрим случай, когда

$$\varphi(\sigma) \in \Phi_0 = \{ \varphi(\sigma) \in C^1(R^1, R^1) | \mu_1 < \frac{d\varphi(\sigma)}{d\sigma} < \mu_2, \varphi(\sigma) = \varphi(\sigma + \Delta), \forall \sigma, \sigma \in R^1 \}. \quad (25)$$

Теорема 10 . Пусть выполнены условия 1) - 4) теоремы 9, и пусть, кроме того, выполнены равенства

$$M_0 + H_0 = 0, \quad M_i + H_i = N_i, \quad i = \overline{1, n+1}. \quad (26)$$

Тогда

$$\lim_{T \rightarrow \infty} [h_0 \ddot{\sigma}(t) + h_1 \dot{\sigma} + h_2 \varphi(\sigma(t))] = 0. \quad (27)$$

Если, кроме того, решение системы второго порядка

$$h_0 \ddot{z} + h_1 \dot{z} + h_2 \varphi(z) = 0, t \in I \quad (28)$$

глобально асимптотически устойчиво, то стационарное множество Λ системы (1), (25) глобально асимптотически устойчиво.

Теоремы 9-10 были сформулированы и доказаны для случая, когда $\int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = 0$. Теперь рассмотрим случай, когда $\int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = \alpha \neq 0$.

Теорема 11 . Пусть выполнены условия теоремы 6, и пусть, кроме того:

$$1. \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = \alpha \neq 0, \quad \beta = \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} |\varphi(\xi)| d\xi, \quad \nu = \frac{\alpha}{\beta}, \quad \frac{d\varphi}{d\sigma} \text{ — равномерно непрерывна.}$$

$$2. \text{ выполнены равенства } M_0 + \Gamma_0 = 0, M_i + \Gamma_i = P_i, i = \overline{1, n+1}.$$

Тогда стационарное множество Λ системы (1), (2) глобально асимптотически устойчиво.

Теорема 12 . Пусть выполнены условия теоремы 7, и пусть, кроме того:

$$1. \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = \alpha \neq 0, \quad \beta = \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} |\varphi(\xi)| d\xi, \quad \nu = \frac{\alpha}{\beta}, \quad \text{функция } \psi(\sigma) = \frac{d\varphi(\sigma)}{d\sigma} \text{ — равномерно непрерывна по } \sigma, \sigma \in R^1;$$

$$2. \text{ выполнены равенства } M_0 + H_0 = L_0, M_i + H_i = L_i, i = \overline{1, n+1}.$$

Тогда стационарное множество Λ системы (1), (2) глобально асимптотически устойчиво.

Теорема 13 . Пусть выполнены условия теоремы 8, и пусть, кроме того:

$$1. \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} \varphi(\xi) d\xi = \alpha \neq 0, \quad \beta = \int_{\sigma}^{\sigma+\Delta} |\varphi(\xi)| d\xi, \quad \nu = \frac{\alpha}{\beta}, \quad \text{функция } \psi(\sigma) = \frac{d\varphi(\sigma)}{d\sigma} \text{ — равномерно непрерывна по } \sigma, \sigma \in R^1;$$

$$2. \text{ выполнены равенства}$$

$$M_0 + H_0 = L_0, M_i + H_i = L_i, i = \overline{1, n+1}. \quad (29)$$

$$\text{Тогда } \lim_{T \rightarrow \infty} [h_0 \ddot{\sigma}(t) + h_1 \dot{\sigma}(t) + h_2 \varphi(\sigma(t))] = 0.$$

Если, кроме того, решение системы второго порядка $h_0 \ddot{z} + h_1 \dot{z} + h_2 \varphi(z) = 0, t \in I$ глобально асимптотически устойчиво, то стационарное множество Λ системы (1), (25) глобально асимптотически устойчиво.

Замечание. Теоремы 9, 11, 12 были доказаны для случая, когда $\mu_1 < \psi(\sigma) < \mu_2, \forall \sigma, \sigma \in R^1$, где $\psi(\sigma) = \frac{d\varphi}{d\sigma}$. Данные теоремы остаются верными и для случая $\mu_1 \leq \psi(\sigma) \leq \mu_2, \forall \sigma, \sigma \in R^1$, если многообразие $[\mu_1 - \psi(\sigma)][\psi(\sigma) - \mu_2] = 0$ не содержит целых траекторий, кроме точек стационарного множества Λ .

Отметим, что многообразие $[\mu_1 - \psi(\sigma)][\psi(\sigma) - \mu_2] = 0$ содержит целые траектории, если $[\mu_1 - \psi(\sigma(t))][\psi(\sigma(t)) - \mu_2] \equiv 0, \forall t, t \in [t_*, \infty)$, где $\sigma(t), t \in [t_*, \infty)$ — решение системы (1), (2).

Заметим, что если $\mu_1 \leq \psi(\sigma) \leq \mu_2, \forall \sigma, \sigma \in R^1$, то $[\mu_1 - \psi(\sigma)][\psi(\sigma) - \mu_2] \geq 0, \forall \sigma, \sigma \in R^1$. Произведение $0 \leq [\mu_1 \dot{\sigma}(t) - \xi(t)]\tau_1[\xi(t) - \mu_2 \dot{\sigma}(t)] = \tau_1[\mu_1 - \psi(\sigma(t))][\psi(\sigma(t)) - \mu_2]\dot{\sigma}^2(t), \tau_1 > 0, \forall t, t \in [t_*, \infty)$. Если многообразие $[\mu_1 - \psi(\sigma)][\psi(\sigma) - \mu_2] = 0$ не содержит целых траекторий, то из оценки $0 \leq I_1 = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_0^T [\mu_1 \dot{\sigma}(t) - \xi(t)]\tau_1[\xi(t) - \mu_2 \dot{\sigma}(t)]dt < \infty$, следует, что $\dot{\sigma}(t) \rightarrow 0$ при $t \rightarrow \infty$.

В качестве примера рассмотрены уравнения движения системы фазовой автоподстройки частоты с пропорционально интегрирующим фильтром [12], решение которого подтвердило эффективность предлагаемого метода.

Список литературы

- [1] Андронов А.А., Витт А.А., Хайкин С.Э. Теория колебаний. -М.: Физматгиз, 1959.
- [2] Tricomi F. Integrazione di unequazione differenziale presentatasi in electrotechnica.// Annali della Roma Scuola Normale Superiore de Pisa Scienza Physiche e Mathematiche, v.2, № 2, 1933.
- [3] Бакаев Ю.Н. Оптимальный прием сигналов частотной модуляции в условиях эффекта Доплера.// Радиотехника и электроника, 1965, т. 10, № 1.
- [4] Леонов Г.А. Об одном классе динамических систем с цилиндрическим фазовым пространством.// Сибирский математический журнал, 1976, № 1.
- [5] Гелиг А.Х., Леонов Г.А., Якубович В.А. Устойчивость нелинейных систем с неединственным состоянием равновесия. -М.: Наука, 1978.
- [6] Айсагалиев С.А., Иманкул Т.Ш. Теория фазовых систем. -Алматы: "Қазақ университеті 2005.
- [7] Айсагалиев С.А., Абенев Б.К., Иманкул Т.Ш. Алгебраические критерии глобальной асимптотической устойчивости фазовых систем.// Вестник КазНУ. Серия мтаематика, механика, информатика. - Алматы, 2002, № 7(35).
- [8] Айсагалиев С.А., Айпанов Ш.А. К проблеме глобальной асимптотической устойчивости динамических систем с цилиндрическим фазовым пространством.// Доклады НАН РК, 1999, № 3.
- [9] Айсагалиев С.А., Айпанов Ш.А. К теории глобальной асимптотической устойчивости фазовых систем.// Дифференциальные уравнения, 1999, т.35, № 8.
- [10] Айсагалиев С.А. К теории абсолютной устойчивости регулируемых систем.// Дифференциальные уравнения, 1994, т.30, № 5.
- [11] Айсагалиев С.А. Управляемость и оптимальное управление в нелинейных системах.// Известия РАН, серия Теория системы управления, 1993, № 3.
- [12] Белюстина Л.Н., Быков В.В., Кавелева К.Г., Шалфеев В.Д. О величине полосы захвата системы ФАП с пропорционально интегрирующим фильтром.// Известия вузов, Радиофизика, 1970, т. 13, № 4.